

Device	1
Motion	1
Speed Setup	1

Device

× Master

Setup

Basic

Platform

Form

HotKey

Device

EtherCAT

EtherCAT IP

OK

Cancel

Motion

☒ 모션 구동 중 Servo-OFF 명령 시 모션 정지 후 명령 실행

☐ Emergenct Stop 시 모션 정지 후 Servo-OFF 실행

Speed Setup

☒ 외부 프로그램에서 속도 변경 시 IDE에 반영

☐ 작업속도 변경 시 ratio 를 적용하여 가속도 변경

ratio :

☐ 가속도 변경 시 동일 값으로 감속도 변경

☐ 이송 중 속도변경 시 오버라이드

Motion

- '모션 구동 중 Servo-OFF 명령 시 모션 정지 후 명령 실행'
 - 'Break Type Motor'가 정지된 상태에서 Emergency Stop 발생 시, Servo-OFF가 실행됩니다.
- 'Emergency Stop 발생 시 모션 정지 후 Servo-OFF 실행'
 - Emergency Stop 발생 시, Servo-OFF가 실행됩니다.

Speed Setup

- 외부 프로그램에서 속도 변경 시 IDE에 반영
 - IDE에서 속도 변경 시, IDE에 반영됩니다.
 - IDE에서 속도 변경 시, IDE에 반영됩니다.

- 'ratio' 가 '1'
 - ratio : 10
 - WorkSpeed 가 1200 , 가 12000
 - 가
- 가
- - **Speed Apply**

From:

<http://comizoa.co.kr/info/> - -

Permanent link:

http://comizoa.co.kr/info/doku.php?id=application:comiide:30_control:10_setup:50_device&rev=1608105083

Last update: **2024/07/08 18:23**