

Table of Contents

보상 후 위치표시

1

실제 모터 위치 확인 방법

1

Gantry 보상 확인

× Gantry 보상테이블 적용 여부 확인에 대한 안내 페이지입니다.

보상 후 위치표시

- Gantry 보상테이블을 적용해도 Command Position, Feedback Position은 보상 전 위치를 표시합니다.
- 모터가 1000의 위치에서 보상테이블에 의해 100을 보상 받는다고 할때, 실제 모터 위치는 1100이 되지만, 표시값은 여전히 1000이 됩니다.

실제 모터 위치 확인 방법

- Position Monitor 에서 제목 부분을 우클릭하여 “C.Position.PreCorrection”, “F.Position.PreCorrection”을 활성화합니다.
 - “C.Position.PreCorrection” 은 보상 전 Command Position을 의미합니다.
 - “F.Position.PreCorrection” 은 보상 전 Feedback Position을 의미합니다.
 - Position이 아닌 Count로 모니터링 시에는 “C.Count.PreCorrection”, “F.Count.PreCorrection”을 활성화합니다

Position Monitor				
Reset	C.Position	C.Position	F.Speed	Torque
Axis 0	200 000	F.Position	0	- 8.70
Axis 1	200 000	C.Count	0	8.90
Axis 2	0	F.Count	- 2	0.00
		C.Speed		
		F.Speed		
		Torque		
		C.Position.Motor		
		F.Position.Motor		
		C.Position.PreCorrection		
		F.Position.PreCorrection		
		C.Count.Motor		
		F.Count.Motor		
		C.Count.PreCorrection		
		F.Count.PreCorrection		

- 추가된 항목을 통해 보상 전 위치 (모터의 실제 위치)를 확인할 수 있습니다.

Position Monitor							
Reset	C.Position	F.Position	C.Speed	F.Speed	Torque	C.Pos.Pre Corr	F.Pos.PreC orr
Axis 0	100 000	100 000	0	- 7	- 8.30	100 000	100 000
Axis 1	100 000	100 000	0	0	3.20	99 900	99 900
Axis 2	0	- 2	0	2	0.00	0	- 2

comizoa, 커미조아, ide, ethercat, gantry, 갠트리, 보상, 확인

From:
<http://comizoa.co.kr/info/> - -

Permanent link:
http://comizoa.co.kr/info/doku.php?id=application:comiide:tool:gantry:gantry_apply_check&rev=1575623726

Last update: **2024/07/08 18:23**