

목차

Case 1

AddInfo

Cause

Solution

Case 2

AddInfo

Cause_Solution

1

1

1

1

1

1

1

모터 구동에 실패하는 경우

× 이송명령을 내렸는데 모터가 구동되지 않는 경우에 대한 안내 페이지입니다.

Case 1

AddInfo

- Command Position이 바뀌지 않음

Cause

- Alarm이나 Limit 입력이 ON으로 되어 있음
- Software Limit이 설정되어 있음

Solution

- Alarm이나 Limit 해제
- Software Limit 해제

Case 2

AddInfo

- Command position값이 바뀌는데 모터가 구동되지 않음

Cause_Solution

- Motion Controller에 24V 전원이 공급되는지 확인하십시오. 24V 전원이 공급되지 않으면 모

터를 구동할 수 없습니다.

- 펄스출력방식이 모터드라이버와 일치하는지 확인하십시오. 모션컨트롤러는 Line-drive출력 방식과 Open-collector출력 방식의 두 가지 출력방식을 제공하며 이는 제품에 있는 스위치(or 점퍼)로 설정할 수 있습니다. 설정하는 방법은 하드웨어 매뉴얼을 참조하시기 바랍니다.
- 서보모터를 사용하는 경우SERVO-ON을 시켰는지 확인하십시오. SERVO-OFF 상태에서는 서보모터는 구동되지 않습니다.
- 서보모터의 Alarm Clear를 사용한다면 Alarm Clear 신호가 Active되어 있는지 확인하십시오. 서보드라이버는 Alarm Clear신호가 Active된 상태에서는 구동되지 않습니다.
- 서보모터를 사용하는 경우에 서보드라이버의 제어모드가 위치제어모드로 설정되었는지 확인하십시오.
- 각 케이블 및 커넥터가 단단히 연결되어 있는지 확인하십시오.
- 속도설정이나 이동거리가 지나치게 작지 않는지 확인하십시오. 지나치게 저속으로 구동되어 움직이지 않는 것처럼 보일 수 있습니다.

From:

<http://comizoa.co.kr/info/> - -

Permanent link:

http://comizoa.co.kr/info/doku.php?id=platform:pulse:troubleshooting:move:move_failed

Last update: **2024/07/08 18:23**